

$$I (1) \begin{array}{llll} \text{I. } v_x & \text{I. } v_y & \text{I. } a_x & \text{I. } a_y \\ \text{I. } a_y & \text{I. } a_x & & \end{array}$$

(2) 小球のEOMが、 $m a_x = F_x$, $m a_y = F_y$ が成立するのぞ。

$$\Delta A v = \frac{1}{2m} (x F_y - y F_x) \Delta t$$

$$\text{よ、} \Delta A v = 0 \text{ のとき } x F_y - y F_x = 0 //$$

(3) (2) が、 $\vec{F} \parallel \vec{r}$ が成立する。円運動する物体の速度 \vec{v} は、円の接線方向を向くため、 $\vec{r} \perp \vec{v}$ を満たす。よ、 $\vec{F} \perp \vec{v}$ である。よ、 \vec{F} のする仕事は $A \rightarrow B$ とも $A \rightarrow C$ とも 0 である。等しい。 //

$$\begin{aligned} II (1) \quad k^2 - k r^2 &= \frac{1}{2} m U^2 - \frac{1}{2} m v r^2 \\ &= \frac{m}{2r^2} \{ (x^2 + y^2)(v_x^2 + v_y^2) - (x v_x + y v_y)^2 \} \\ &= \frac{m}{2r^2} (x^2 v_y^2 - 2xy v_x v_y + y^2 v_x^2) \\ &= \frac{2m}{r^2} \cdot \left\{ \frac{1}{2} (x v_y - y v_x) \right\}^2 \\ &= \frac{2m A v^2}{r^2} // \end{aligned}$$

(2) (1) がよ、 $A v = A_0$ が、小球の力学的エネルギーは、

$$\begin{aligned} E &= \frac{1}{2} m v^2 - G \frac{mM}{r} \\ &= \frac{1}{2} m v r^2 + \frac{2m A_0^2}{r^2} - G \frac{mM}{r} \\ &= \frac{1}{2} m v r^2 + 2m A_0^2 \left(\frac{1}{r} - \frac{GM}{4A_0^2} \right) - \frac{G^2 m M^2}{8A_0^2} \end{aligned}$$

$v r = 0$, $r = \frac{4A_0^2}{GM}$ のとき、 E は最小値 $-\frac{G^2 m M^2}{8A_0^2}$ である。
このとき、小球は、 $r = \frac{4A_0^2}{GM}$ の等速円運動を行う。 //

III (1) 向心方向のEOMが、

$$m \cdot \frac{v^2}{r_n} = G \cdot \frac{mM}{r_n^2}$$

量子条件 $2\pi r_n = n\lambda$ がよ、 $\lambda = \frac{h}{m v_n}$ が、

$$r_n = \frac{n^2 h^2}{4\pi^2 G m^2 M} //$$

$$(2) 10^{-61} \text{ kg} //$$